

个人简历

姓名： 李瑞国

学位： 工学博士

毕业院校： 北京航空航天大学

E-mail： rgli_ysxj@163.com; liruigo@tiangong.edu.cn

研究方向： 群体智能、非线性系统辨识、控制与优化等

招生信息： 课题组每年招收硕士研究生，热烈欢迎具有数学、控制、计算机等相关专业背景的学生咨询、报考



个人简介：

李瑞国博士，毕业于北京航空航天大学控制理论与控制工程专业，以“天工百人”计划受聘于天津工业大学计算机科学与技术学院，特聘副研究员，IEEE Member。在群体智能、非线性系统辨识、控制与优化等领域开展了一系列研究工作，经验较为丰富。作为负责人或主研人员主持或参与了国家重点研发计划、国家自然科学基金、企业合作项目、博士卓越学术基金、研究生科研创新项目等课题，曾获得北京市优秀毕业生、博士国家奖学金、航空工业奖学金、北航研究生发表优秀学术论文奖，自治区优秀硕士学位论文、研究生自治区奖学金、校级优秀硕士学位论文等奖励和荣誉。迄今已在 IEEE Trans. 汇刊等国内外权威杂志发表相关学术论文 19 篇，并且担任多个 IEEE Trans. 汇刊审稿人。

学术成果：

- [1] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Distributed cooperative quantum learning for discrete-time multi-agent source exploration with information prompts, **IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems**, Article in Press, DOI: 10.1109/TNNLS.2022.3225184, 2022.
- [2] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Multi-robot source location of scalar fields by a novel swarm search mechanism with collision/obstacle avoidance, **IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems**, 23(1): 249-264, 2022.
- [3] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Iterative approach with optimization-based execution scheme for parameter identification of distributed parameter systems and its application in secure communication, **IEEE Transactions on Circuits and Systems I: Regular Papers**, 67(9): 3113-3126, 2020.
- [4] Huai-Ning Wu, Xiu-Mei Zhang, **Rui-Guo Li**, Synthesis with guaranteed cost and less human intervention for human-in-the-loop control systems, **IEEE Transactions on Cybernetics**, 52(8): 7541-7551, 2022.

- [5] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Iteration-based parameter identification and its applications about distributed parameter systems, **Applied Soft Computing**, 105: 107300, 2021.
- [6] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Secure communication on fractional-order chaotic systems via adaptive sliding mode control with teaching-learning-feedback-based optimization, **Nonlinear Dynamics**, 95(2): 1221-1243, 2019.
- [7] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Adaptive synchronization control with optimization policy for fractional-order chaotic systems between 0 and 1 and its application in secret communication, **ISA Transactions**, 92: 35-48, 2019.
- [8] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Adaptive synchronization control based on QPSO algorithm with interval estimation for fractional-order chaotic systems and its application in secret communication, **Nonlinear Dynamics**, 92(3): 935-959, 2018.
- [9] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Multi-robot plume source localization based on swarm evolution mechanisms, in Proceedings of the 2021 1st International Conference on Control and Intelligent Robotics, Guangzhou, China, pp. 692-698, 2021.
- [10] **Rui-Guo Li**, Huai-Ning Wu, Quantum-behaved multi-robot plume source localization with formation maintenance and obstacle avoidance, in Proceedings of the 2021 36th Youth Academic Annual Conference of Chinese Association of Automation, Nanchang, China, pp. 610-615, 2021.
- [11] 李瑞国, 张宏立, 范文慧, 王雅, 基于改进教学算法的 Hermite 正交基神经网络混沌时间序列预测, 物理学报, 64(20): 200506, 2015.
- [12] **Rui-Guo Li**, Hong-Li Zhang, Wen-Hui Fan, Ya Wang, A new model about fractional order chaotic time series prediction, **Journal of Computational Information Systems**, 11(18): 6637-6651, 2015.
- [13] 张宏立, 李瑞国*, 范文慧, 王雅, 基于量子粒子群的全参数连分式混沌时间序列预测, 控制与决策, 31(1): 52-58, 2016.
- [14] 张宏立, 李瑞国*, 范文慧, 基于相空间重构的 Bernstein 神经网络混沌序列预测, 系统仿真学报, 28(4): 880-889, 2016.
- [15] 李瑞国, 张宏立, 王雅, 基于量子粒子群优化算法的新型正交基神经网络分数阶混沌时间序列单步预测, 计算机应用, 35(8): 2227-2232, 2016.
- [16] 李瑞国, 张宏立, 王雅, 基于改进教学优化算法的混沌系统参数辨识, 计算机工程与设计, 37(1): 195-200, 2016.
- [17] 李瑞国, 张宏立, 王雅, 基于 Hermite 神经网络的混沌时间序列预测, 计算机应用与软件, 33(4): 268-272, 2016.
- [18] 李瑞国, 张宏立, 王雅, 基于反馈教学优化算法的混沌系统参数辨识, 计算机应用, 35(5): 1367-1372, 2015.
- [19] 王雅, 孙耀宁, 李瑞国, 基于粒子群算法的 RBF 神经网络齿轮磨损预测, 机床与液压, 44(3): 183-187, 2016.